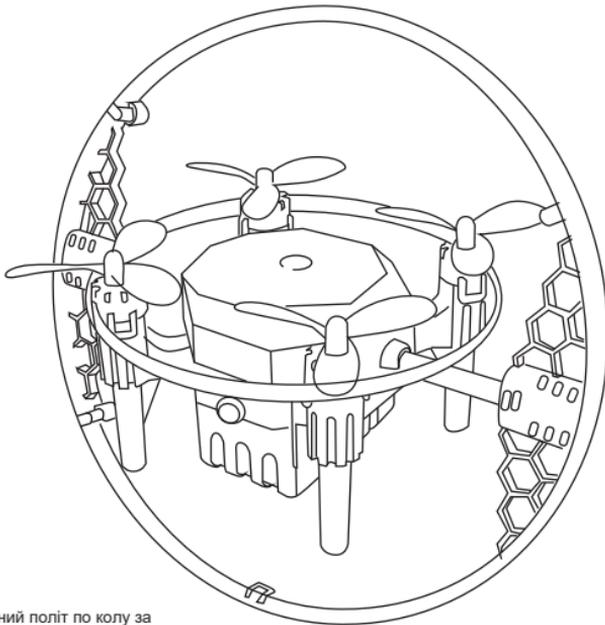


Астродзіга

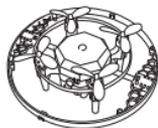
Інструкція з експлуатації



- Вертикальний політ по колу за допомогою одного натискання
- Перехід у вертикальне положення кільця зі світлодіодами за допомогою одного натискання
- Тримірування за допомогою джойстика
- Обертання «Торнадо» (на 360°) за допомогою одного натискання
- Рух по колу з обертанням «Торнадо» за допомогою одного натискання

Дякуємо за вибір нашого продукту. Перед польотом уважно ознайомтеся з інструкцією. Збережіть цю інструкцію для подальшого використання. Зображення є схематичними і можуть відрізнятися від реального вигляду виробу.

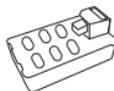
1. До комплекту входять:



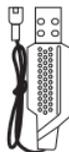
Квадрокоптер x 1



Пульт дистанційного керування x 1



Акумулятор x 2



USB-кабель x 1



Змінні лопаті А x 2



Змінні лопаті В x 2



Викрутка x 1



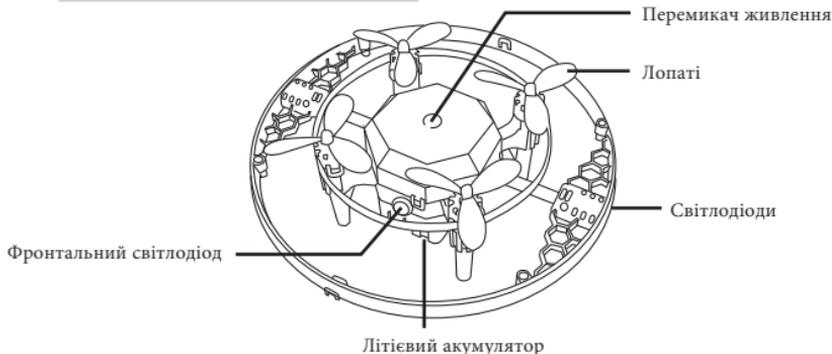
Інструкція з експлуатації x 1

Характеристики квадрокоптера

Габарити:	11x11x5 см	Мотор:	Двигун типу 716 (щітковий)
Вага:	50 г	Акумулятор:	3.7V 350mAh
Відстань польоту:	30 м	Час заряджання:	60-80 хв.
Дальність керування:	30 м	Час польоту:	5-6 хв.

2. Конструкція квадрокоптера

Назви деталей

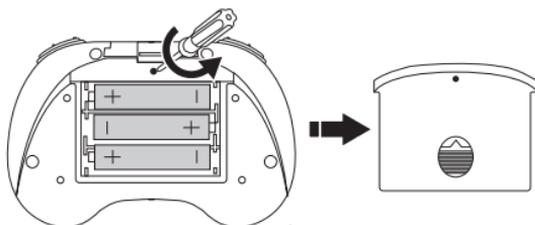


3. Пульт дистанційного керування

3.1. Функції пульта дистанційного керування



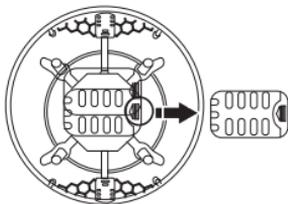
3.2. Встановлення батарейок у пульт дистанційного керування



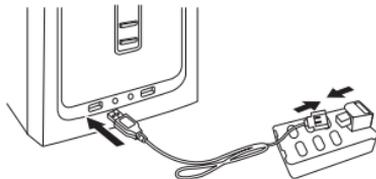
1. Відкрийте кришку батарейного відсіку на зворотному боці пульта дистанційного керування за допомогою викрутки.
2. Встановіть 3 батарейки типу "AAA" відповідно до позначень полярності у відсіку. (Батарейки не входять до комплекту.)
3. Знову встановіть кришку за допомогою викрутки.

4 4. Інструкція з заряджання літєвого акумулятора

4.1 Заряджання за допомогою USB-кабелю



1. Витягніть акумулятор з відсіку.



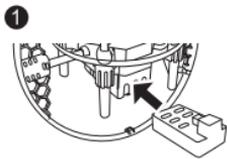
2. Підключіть USB-кабель до джерела живлення, а потім — до квадрокоптера.

Червоний індикатор світлитиметься під час заряджання.

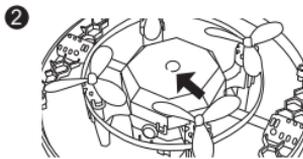
Після повного заряджання червоний індикатор згасне.

★★Час заряджання: 60–80 хвилин. Час польоту: 5-6 хв.

5. Запуск квадрокоптера



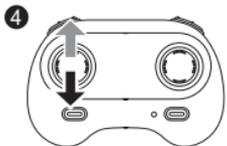
1. Вставте акумулятор в акумуляторний відсік квадрокоптера.



2. Нтисніть та утримуйте перемикач живлення квадрокоптера. Світлодіоди квадрокоптера почнуть швидко блимати, а через 2 сек. швидкість блимання стане повільною. Поставте квадрокоптер на рівну поверхню, орієнтуючи його фронтальним світлодіодом ("головною") вперед.



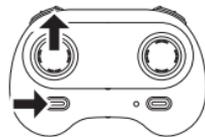
3. Увімкніть перемикач живлення на пульті керування. Пролунає звуковий сигнал («біп») пульта керування, а індикатор пульта загориться червоним світлом. Світлодіоди на квадрокоптері знову почнуть швидко блимати.



4. Синхронізація на частоті 2,4 ГГц. Переведіть лівий джойстик вгору до кінця - пролунає одиничний звуковий сигнал ("біп") пульта керування, а світлодіоди квадрокоптера продовжуватимуть швидко блимати. Далі опустіть лівий джойстик вниз до кінця - подвійний сигнал ("біп-біп") підтвердить успішну синхронізацію. Світлодіоди квадрокоптера почнуть світитися постійним світлом.



5. Калібрування гіроскопа. Одночасно опустіть лівий і правий джойстики під кутами вниз, як показано на ілюстрації, після чого відпустіть. Лопаті почнуть обертатися на низькій швидкості.



- Переведіть лівий джойстик вгору або натисніть кнопку Зліт/приземлення одним натисканням. Квадрокоптер почне злітати.

★★Перед зльотом обов'язково встановіть квадрокоптер на горизонтальну поверхню та проведіть калібрування гіроскопа - це забезпечить стабільний політ.

★★Якщо після зіткнення або збою в польоті квадрокоптер поводить себе нестабільно, повторіть процедуру калібрування гіроскопа.

2.4G
ДИСТАНЦІЙНЕ
КЕРУВАННЯ

ОТАМАНКО Toys
by IBIS

АстроДзига

ІНСТРУКЦІЯ З ЕКСПЛУАТАЦІЇ

6. Керування польотом

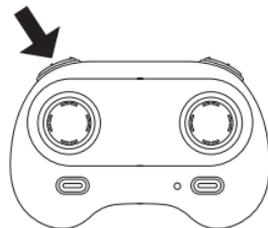
6.1. Вибір швидкості квадрокоптера

Для перемикання режимів швидкості коротко натискайте верхню ліву кнопку пульта керування (як показано на ілюстрації праворуч). Кожне натискання супроводжується від одного до трьох звукових сигналів «біп», які відповідають певному рівню швидкості :

Один сигнал - низька швидкість, квадрокоптер керується на 30% потужності.

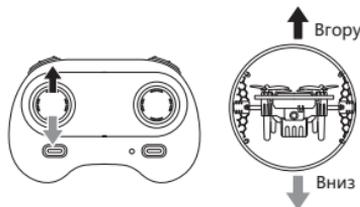
Два сигнали - середня швидкість, квадрокоптер керується на 60% потужності.

Три сигнали - висока швидкість, квадрокоптер керується на 100% потужності.

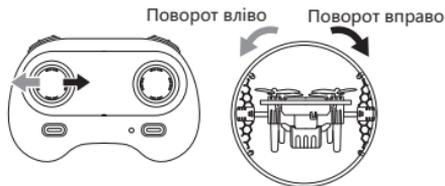


6.2. Базові рухи квадрокоптера

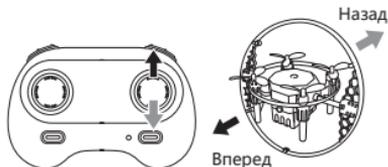
Для початківців рекомендується обережно працювати з джойстиком, щоб уникнути пошкодження квадрокоптера через різкі рухи.



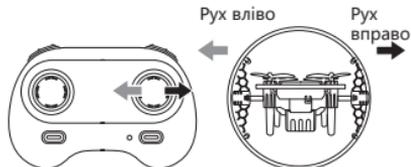
Перемістіть лівий джойстик вгору або вниз - квадрокоптер відповідно підніметься або опуститься.



Перемістіть лівий джойстик вліво або вправо - квадрокоптер поверне вліво або вправо.

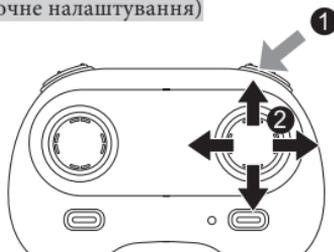


Перемістіть правий джойстик вгору або вниз - квадрокоптер рухатиметься вперед або назад.



Перемістіть правий джойстик вліво або вправо - квадрокоптер летить вліво або вправо.

6.3 Тримірування (точне налаштування)



Натисніть праву верхню кнопку пульта дистанційного керування. Пульт подасть два звукові сигнали («біп-біп») та увійде в режим тримірування.

- ★ Якщо квадрокоптер відхиляється вперед - перемістіть правий джойстик назад (пульт подасть сигнал «біп»).
- ★ Якщо квадрокоптер відхиляється назад - перемістіть правий джойстик уперед (пульт подасть сигнал «біп»).
- ★ Якщо квадрокоптер відхиляється вліво - перемістіть правий джойстик вправо (пульт подасть сигнал «біп»).
- ★ Якщо квадрокоптер відхиляється вправо - перемістіть правий джойстик вліво (пульт подасть сигнал «біп»).

★ Після завершення налаштування натисніть ту ж праву верхню кнопку пульта дистанційного керування. Пульт подасть один звуковий сигнал «біп», що означає вихід з режиму тримірування.

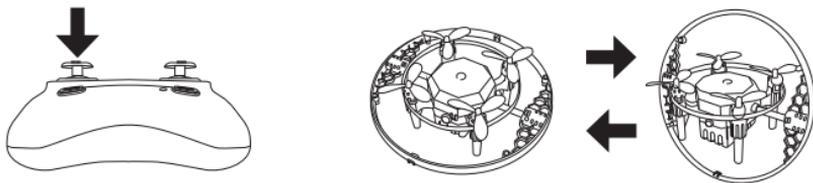
Якщо джойстик не рухати протягом декількох секунд, режим тримірування також вимикається автоматично. -6-

7. Виконання трюків

Примітка: трюкові дії можна виконувати лише тоді, коли квадрокоптер перебуває на висоті не менше 1 метра над землею!

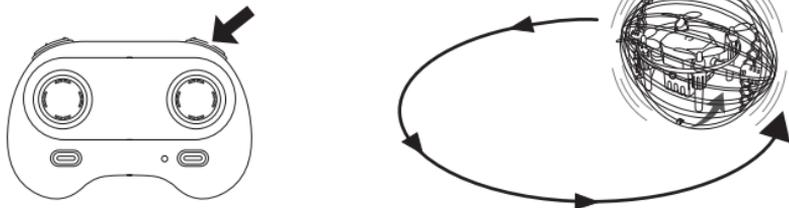
7.1 Перехід у вертикальне положення кільця зі світлодіодами

Для початківців рекомендується рухати джойстик повільно, щоб уникнути пошкодження квадрокоптера внаслідок різких рухів.



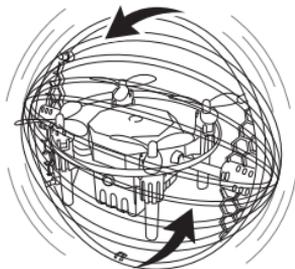
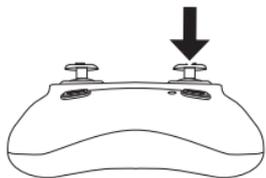
Під час польоту натисніть лівий джойстик - пульт подасть сигнал «біп», після чого світлодіодне кільце квадрокоптера перейде з горизонтального положення у вертикальне. Повторне натискання поверне кільце з вертикального положення назад у горизонтальне.

7.2 Рух по колу з обертанням «Торнадо» (на 360°)



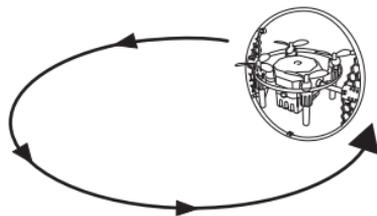
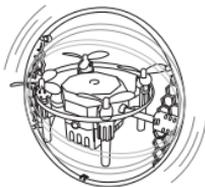
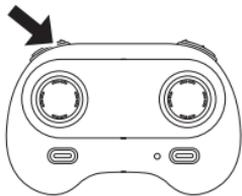
Під час польоту натисніть та утримуйте праву верхню кнопку пульта дистанційного керування. Пульт подасть звуковий сигнал «біп», після чого світлодіодне кільце квадрокоптера увімкне режим обертання «Торнадо» (на 360°) з польотом по колу.

7.3 Обертання «Торнадо» (на 360°)



Під час польоту натисніть правий джойстик - пульт подасть звуковий сигнал «біп», після чого світлодіодне кільце квадрокоптера розпочне обертання на 360° у режимі «Торнадо».

7.4 Рух по колу з вертикальним положенням кільця зі світлодіодами



Під час польоту натисніть і утримуйте ліву верхню кнопку пульта дистанційного керування. Пульт подасть звуковий сигнал «біп», після чого світлодіодне кільце квадрокоптера перейде з горизонтального положення до вертикального та увімкнеться режим обертання по колу. Рухайте лівий джойстик вгору/вниз, щоб регулювати висоту польоту квадрокоптера. Для виходу з режиму, знову натисніть і утримуйте ліву верхню кнопку пульта дистанційного керування - пульт подасть сигнал, і квадрокоптер повернеться у горизонтальне положення.

8. Середовище для польоту



Цей квадрокоптер може використовуватися в приміщенні та надворі за відсутності вітру. Будь-яка, виберіть місце без перешкод, на певній відстані від людей та домашніх тварин. Не запускайте в небезпечних місцях, наприклад, поряд з джерелами тепла та лініями електропередачі, щоб уникнути пошкодження внаслідок зіткнення, скільки це може призвести до пожежі, вразення електричним струмом, загрози життю та майну.

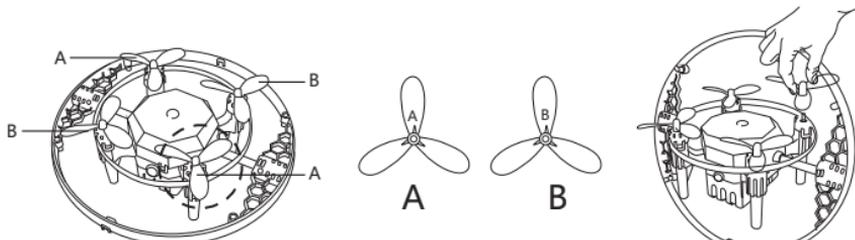
9. Встановлення лопатей

Якщо лопаті квадрокоптера пошкоджено або деформовано, замініть їх на нові з комплекту запасних частин.

★ Увага: правильно встановлюйте лопаті згідно їх маркування!

На лопатях нанесено позначки «А» і «В», які мають відповідати позначкам на рамі квадрокоптера. Тобто, «А» встановлюється на позицію «А», а «В» - на «В».

Якщо встановити лопаті неправильно, квадрокоптер не зможе злетіти.



Як встановити лопаті: Візьміть лопать і утримуйте за ковпачок. Літера «А» або «В» тепер має бути спрямована вниз. Встановіть лопать на відповідний вал мотора та притисніть.

Переконайтеся, що лопать не деформована та надійно закріплена, інакше квадрокоптер не зможе літати належним чином.

10. Найпоширеніші запитання щодо роботи квадрокоптера

Ситуація	Причина	Рішення
Квадрокоптер не реагує	1. Помилка синхронізації. 2. Низький рівень заряду акумулятора квадрокоптера або батарейок у пульті дистанційного керування.	1. Повторіть процес синхронізації. 2. Замініть батарейки в пульті дистанційного керування. 3. Зарядіть квадрокоптер.
Квадрокоптер не літає	1. Лопаті встановлено неправильно. 2. Лопаті деформовані після удару. 3. Блмання світлодіодів.	1. Див. розділ про встановлення лопатей. 2. Вирівняйте або замініть лопаті. 3. Зарядіть акумулятор.
Вібрація квадрокоптера в польоті	1. Лопаті деформовані. 2. Порушено калібрування гіроскопа.	1. Вирівняйте або замініть лопаті. 2. Повторно відкалібруйте гіроскоп.
Затримка реакції або переривання сигналу	Низький заряд батарейок у пульті дистанційного керування.	Замініти батарейки у пульті дистанційного керування.
Квадрокоптер зносить назад або вліво/вправо	1. Квадрокоптер не був розміщений на горизонтальній поверхні під час калібрування гіроскопу. 2. Не було скинуто налаштування пульта	Вимкніть та увімкніть квадрокоптер та пульт дистанційного керування, щоб скинути налаштування, або здійсніть повторне калібрування

Попередження:

дистанційного керування.

Уважно ознайомтесь з інструкцією перед використанням і зберігайте її для подальшого користування.

Компанія-виробник і продавець не несуть відповідальності за збитки або травми, спричинені неправильним використанням або порушенням правил експлуатації.



-- Дякуємо за придбання нашого продукту. Бажаємо приємного користування. --